

# 陈佳腾



生日: 2002.11.13  
电话: 86 15803803767  
现居: 河南 · 郑州  
邮箱: 765520621@qq.com

## 教育背景

毕业院校: 河南理工大学 专业: 电气工程及其自动化 (本科)

主修课程:

机械工程制图, 电路理论, 工程电磁场, 模拟电子技术, 数字电子技术, 电力系统分析, 电机学, 自动控制原理, 高电压技术, 电力系统继电保护, 电力电子技术, 发电厂电气部分

## 荣誉证书

- 竞赛获奖:
- 2022 年获“智慧中原”河南省大学生电子设计大赛河南省二等奖
  - 2023 年获国家大学生电子设计大赛河南省二等奖
  - 2023 年获“互联网+”大学生创新创业大赛河南省三等奖
  - 2023 年获中国工程机器人大赛河南省省级优秀奖
  - 2023 年获大学生交通运输科技大赛校级二等奖
  - 2023 年获河南理工大学创客大赛校级三等奖
  - 2022 年获“挑战杯”大学生课外学术科技作品竞赛院级二等奖

- 奖学金及荣誉称号:
- 2022 年获孙越崎三等奖学金
  - 2023 年获孙越崎二等奖学金
  - 2022 年获“十佳志愿者”称号

## 实习经历和项目经历

### 1. 参与耀华秦皇岛 950t/d 一窑两线项目

在该项目主要是负责配套电气设备的安装与调试工作, 并在最终点火实验前, 对厂区整套生产设备进行安全检查, 以确保点火实验的安全。该项目如期于 2023 年 7 月 16 日点火实验成功, 并于一个月后成功进行工业生产。通过这次实习使我接触和学习了电气设备的安装与调试, 并了解如何将配电网的电能接入厂区变电所, 再由变电所将电能进行分配, 供给整个厂区的生产生活用电。

### 2. 参与省级大创立项《隧道 CT 机——爬壁式隧道衬砌巡检机器人》项目

该项目主要解决目前国内隧道壁内巡检人工成本高, 巡检时间长, 安全隐患大等问题。通过基于 ROS 操作系统开发, 搭配探地雷达和自主吸附系统, 完成对隧道内壁的巡检作业工作。我在该项目中主要负责嵌入式操作系统程序的开发, 主要对探地雷达数据进行搜集和读取, 通过处理之后进行反馈, 以此对机器人巡检作业姿态进行控制。

## 掌握技能

编程语言: C 语言

编程软件: KEIL

MCU: 熟练使用 stm32、arduino、C51

仿真软件: 熟练运用 matlab、Protues、Multisim、Auto CAD Electrical