



吴振帅



年龄：25岁

籍贯：河北省邯郸市

学历：本科

政治面貌：中共党员

联系电话：13613107073

电子邮箱：1489178914@qq.com



教育背景

2022年9月—至今

河北科技大学

机械

硕士研究生

- 学生工作：团支书、学生党支部书记
- 主修课程：工业组态及 PLC 控制、Matlab 软件及工程应用、机电伺服控制原理及应用等。

2018年9月—2022年6月

河北科技大学理工学院

机械设计制造及其自动化

本科

- 学生工作：团支书、机械学院学生会干事
- 主修课程：机械制图、理论力学、机械原理、机械控制工程基础、机电传动控制、数控技术等。
- **GPA**: 3.64 (全系前 5%)



科研及项目经历

• 面向传统酿造行业机器人化生产系统的研究

本项目针对现有人工叉车进行无人化改造，对转向、刹车、油门等各控制部分进行改装，再对改装叉车的环境感知、规划、决策等部分进行研究，以实现无人叉车自动作业。我负责叉车的三维建模与结构改造设计、叉车的运动规划研究。

• 农业机械工件检平装置的控制设计

本项目主要针对农耕零件的平面度检测问题，设计一套平整度检测装置，采用 PLC 进行控制，利用激光测距仪来实时检测工件表面的平整度，若超出平面度允许范围，则报警工件不合格。本项目中我负责该装置的三维建模，PLC 的逻辑控制。

• 2 自由度两轴机械手结构设计

本项目以实现面饼抓取动作为目的，研究一套 2 自由度机械手，采用平行四边形结构，利用橡胶吸盘对面饼进行吸取，实现面饼的吸取、移动、放置动作。该项目我负责三维模型的装配修改，非标零件的二维出图。



荣誉及成果

荣誉：校级优秀三好学生、国家励志奖学金、国家奖学金、省级互联网+、校级三创赛特等奖等。

科研成果：期间发表**发明专利一项**（一种弹性编码器安装装置），**期刊一篇**（基于改进 A*算法的建筑机器人路径规划研究）。



专业能力

专业软件：Solidworks、Auto CAD、UG、Matlab、Visual Studio、PS

专业技能：1、熟练使用 Solidworks, AutoCAD 等建模软件以及 PLC 控制，可独立完成设计，并出具加工、装配图纸。

2、熟悉各种机械传动和结构设计，对机械加工制造和装配工艺有一定了解。

技能证书：英语四级证书（CET-4）、全国 CAD 等级证书、机动车驾驶证（C1）



自我评价

性格开朗，有较强的抗压和忍耐能力，有责任心、勤奋、敬业，有团队精神，工作热情，有良好的逻辑思维能力、语言表达能力和讲演能力，有良好的团队合作精神，有良好的服务意识，工作耐心细致，为人正直、诚恳，学习能力强。